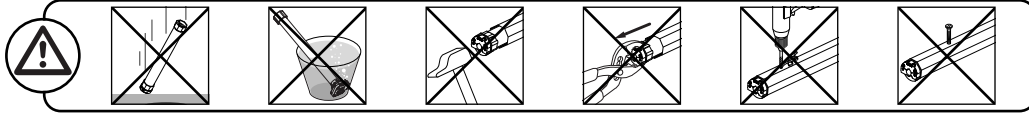


Installation et configuration T5E

Lire attentivement cette notice avant toute utilisation.

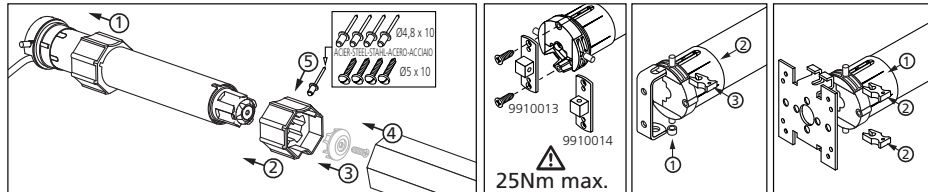


1 Installation

Perçage du tube:

| | | | | | | |
|-------------|---------------------------------------|----|-----|---|-----|-----|
| | | | | | | |
| | *:35Nm max. | | | | | |
| T5 E | 508-17 | 47 | 590 | 5 | 603 | 623 |
| 230V-50Hz | 510-17 515-17 520-17 525-17 535-17 | 47 | 660 | 5 | 673 | 693 |

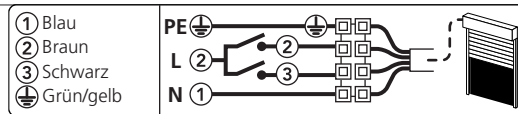
Montage:



2 Réglage des fins de course

Durant les opérations de réglage des fins de course, le fonctionnement du moteur sera retardé de 1 seconde.

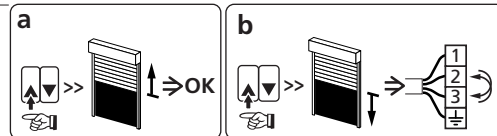
2.1 Connecter le moteur à l'interrupteur de réglage :



2.2 Vérification du sens de rotation

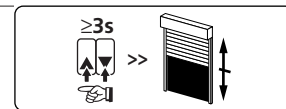
Connecter l'interrupteur au secteur puis appuyer sur ▲ :

- a Si l'axe tourne dans le sens "montée", passer à l'étape 2.3
- b Si l'axe tourne dans le sens "descente", inverser les fils marron (2) et noir (3) du moteur et refaire le test.



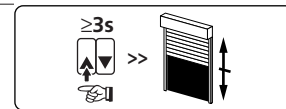
2.3 Ouverture du mode réglage des fins de course

Appuyer simultanément sur ▲ et ▼ (ou même la touche large du câble de réglage Becker) pendant 3 s. Le moteur effectue une courte rotation dans un sens puis dans l'autre*. Passer à l'étape 2.4.



2.4 Initialisation de l'arrêt sur obstacle

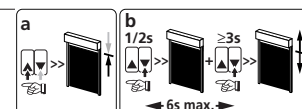
Appuyer sur ▲ pendant 3 s. Le moteur effectue une courte rotation dans un sens puis dans l'autre*. Passer à l'étape 2.5.



2.5 Enregistrement du fin de course bas

L'utilisation de verrou (VAR ou VAS) permet le réglage automatique du fin de course bas. Dans ce cas, passer directement à l'étape 2.6. Si ce n'est pas le cas:

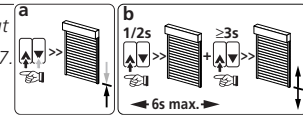
- a Positionner le moteur sur le point d'arrêt bas souhaité avec les touches ▲ et ▼
- b Pour mémoriser le fin de course bas, faire 2 appuis successifs sur la touche ▲ :
 - 1er appui d'une durée de 1/2s. sans obtenir de rotation du moteur.
 - 2nd appui d'une durée supérieure à 3s. afin d'obtenir une courte rotation du moteur dans un sens puis dans l'autre*. Passer à l'étape 2.6.



* Maintenir l'appui jusqu'à ce que le moteur ait effectué une rotation dans les deux sens.

2.6 Enregistrement du fin de course haut

L'utilisation de butée sur la lame finale permet le réglage automatique du fin de course haut en fonction du blocage fourni par les butées. Dans ce cas, passer directement à l'étape 2.7. Si ce n'est pas le cas :



a- Positionner le moteur sur le point d'arrêt Haut souhaité avec les touches ▲ et ▼

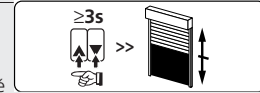
b- Pour mémoriser le fin de course Haut, faire 2 appuis successifs sur la touche ▼ :

1er appui d'une durée de 1/2s. sans obtenir de rotation du moteur.

2nd appui d'une durée supérieure à 3s. afin d'obtenir une courte rotation du moteur dans un sens puis dans l'autre*. Passer à l'étape 2.7.

2.7 Validation des réglages

Appuyer simultanément sur ▲ et ▼ pendant plus de 3 s. Le moteur effectue une courte rotation dans un sens puis dans l'autre*.



Après l'opération 2.7 les réglages sont terminés. Le fonctionnement du moteur n'est plus retardé par rapport à la commande. Vous pouvez maintenant connecter le moteur sur l'inverseur définitif (§3)..

important!

3 Câblage définitif

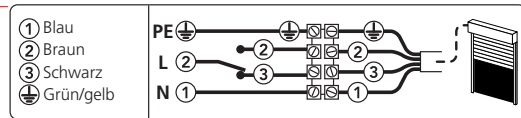
Utilisation obligatoire d'un inverseur interdisant

d'actionner simultanément les touches ▲ et ▼

Possibilité de câbler 3 moteurs max. en parallèle sur un interrupteur.

Attention au sens de rotation des moteurs (§2.2).

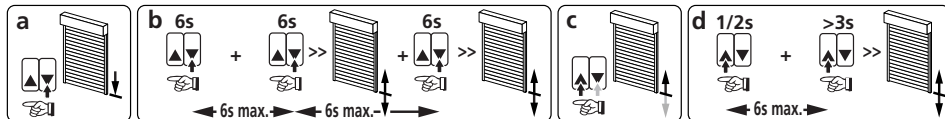
KNX Paramètre: Mise hors tension du moteur en position fin de course



4 Ré-ajustement des fins de course

4.1 Ré-ajustement du fin de course bas

En cas de réglage automatique du fin de course bas (utilisation de verrous), le ré-ajustement sera effectué automatiquement tous les 56 cycles d'utilisation du produit. Dans ce cas, ne pas effectuer les opérations ci-dessous.



a Positionner le moteur sur le point d'arrêt bas réglé en §2.5 à l'aide de la touche ▼.

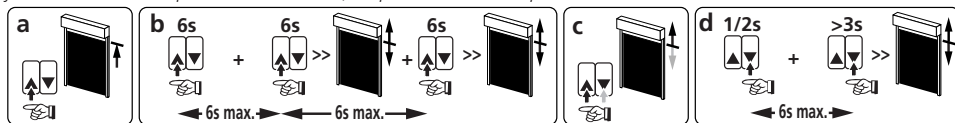
b Effectuer 3 appuis successifs sur la touche ▼, d'une durée de 6 s chacun. A la fin du 2nd et du 3ème appui le moteur effectue une courte rotation dans un sens puis dans l'autre*.

c Positionner le moteur sur la nouvelle position basse souhaitée avec les touches ▲ et ▼

d Pour valider la nouvelle position fin de course, effectuer 2 appuis successifs sur la touche ▲, le premier d'une durée de 1/2 s. et le second d'une durée de >3 s. A la fin du second appui le moteur effectue une courte rotation dans un sens puis dans l'autre*.

4.2 Ré-ajustement du fin de course haut

En cas de réglage automatique du fin de course haut (utilisation de butées), le ré-ajustement sera effectué automatiquement tous les 56 cycles d'utilisation du produit. Dans ce cas, ne pas effectuer les opérations ci-dessous.



a Positionner le moteur sur le point d'arrêt haut réglé en §2.6 à l'aide de la touche ▲

b Effectuer 3 appuis successifs sur la touche ▲, d'une durée de 6 s chacun. A la fin du 2nd et du 3ème appui le moteur effectue une courte rotation dans un sens puis dans l'autre*.

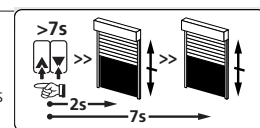
c Positionner le moteur sur la nouvelle position haute souhaitée avec les touches ▲ et ▼

d Pour valider la nouvelle position fin de course, effectuer 2 appuis successifs sur la touche ▼, le premier d'une durée de 1/2 s. et le second d'une durée de >3 s. A la fin du second appui le moteur effectue une courte rotation dans un sens puis dans l'autre*.

5 Annulation du réglage des fins de course

Connecter le moteur à l'interrupteur de réglage (§2.1)

Appuyer simultanément sur ▲ et ▼ (ou même la touche large du câble de réglage Becker) pendant plus de 7 s. Le moteur effectue une courte rotation dans un sens puis dans l'autre* puis quelques secondes plus tard une deuxième rotation dans les 2 sens*.



Suite à cette opération, le moteur retourne dans sa configuration d'usine. Reprendre les opérations au chapitre 2.